



کنفرانس ملی یافته های نوین پژوهشی و آموزشی



عمران ، معماری ، شهرسازی و محیط زیست ایران

سوم دی ماه ۱۳۹۵ - تهران

National Conference of new research and training,
civil engineering, architecture, urbanism and environment of Iran

سامانه ترابری کالای درون سازمانی توسط ربات های مسیر یاب

شاهین روستائی پاتپه

دانشجوی کارشناسی رشته مکانیک گرایش تکنولوژی خودرو، دانشگاه آزاد اسلامی واحد تهران شرق

rasenengan@yahoo.com

2- چکیده:

یکی از معضلات موجود در کارخانه جات صنعتی، سیستم ترابری آن می باشد چرا که جا به جایی اجرام در یک کارخانه حجم زیادی از نیروی کار و وقت را صرف خود می کند. این سیستم ترابری حمل و نقل درون سازمانی به گونه ای طراحی شده که توسط اتاق اپراتور به صورت اپراتور مورد کنترل حرکت قرار می گیرد و مسیر های لازمه از طریق این اتاق به ربات های مسیریاب اعلام می گردد، این ربات ها بدون وجود سرنشین بار محمول شده را به نقطه مورد نظر هدایت و در جای گاه مشخص شده قرار می دهند.

3: واژگان کلیدی: فناوری روباتیک، ربات های مسیر یاب، سامانه ترابری هوشمند، حمل و نقل

4- مقدمه:

از گذشته تمامی خط های تولید و سازمان های بزرگ صنعتی با بخش گسترده ای از ترابری مواجه بودند و هستند چرا که بخش گسترده تولید یک محصول را ترابری آن انجام می دهد. به عنوان مثال؛ تولید یک خودرو در کارخانه خودرو سازی از جوش کاری خود بدنه شروع می شود. این بدنه جوش شده به سایت نقاشی ترابری می شود تا بدنه آن تماماً رنگ شود. پس از نقاشی به سایت منتاژ هدایت می شود و تمامی اجرام جانبی نظیر موتور، داشبرد، صندلی ها و... روی آن نصب می شوند. سپس این خودروی منتاژ شده به سایت تست و بررسی ترابری می گردد تا مورد بررسی و استاندارد سازی قرار گیرد. پس از این فرایند یک ترابری تا فروشگاه خودرو را هم در بر خواهیم داشت. به لحاظ فنی یک خودرو از لحظه تولید تا لحظه تحویل به مشتری